

# Problemas de caminhos em grafos e Programação Dinâmica

Claudia M. Justel

Instituto Militar de Engenharia, Rio de Janeiro, Brasil

Brazilian ICPC Summer School 2023 - Brazilian Final class

## AGENDA

03/02/2023 - AULA 1: Problemas de caminhos em grafos

04/02/2023 - AULA 2: Programação Dinâmica

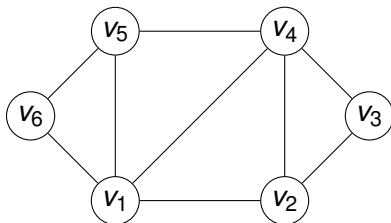
# AULA 1 - Objetivo

Mostrar a construção dos caminhos de diferentes formas:

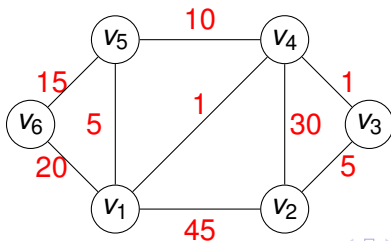
- ▶ percursos em grafos, BFS
- ▶ Dijkstra
- ▶ Floyd-Warshall

# AULA 1 - Preliminares

$G = (V, E) \mid |V| = n, |E| = m$  grafo não direcionado

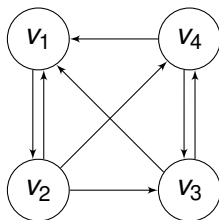


$G = (V, E) \mid |V| = n, |E| = m, w : E \rightarrow \mathbb{R}$  grafo não direcionado ponderado.

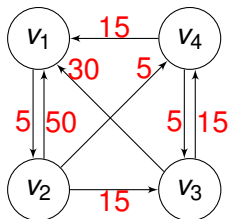


# AULA 1 - Preliminares

$G = (V, E) \mid |V| = n, |E| = m$  grafo direcionado



$G = (V, E) \mid |V| = n, |E| = m, w : E \rightarrow \mathbb{R}$  grafo direcionado ponderado

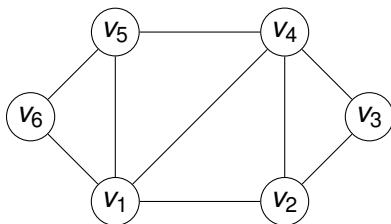
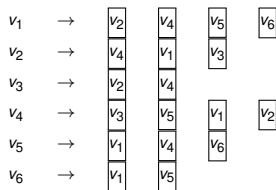


# AULA 1 - Preliminares

armazenamento de um grafo na memória do computador:

- ▶ matriz de adjacência,
- ▶ listas de adjacências,

$$A(G) = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

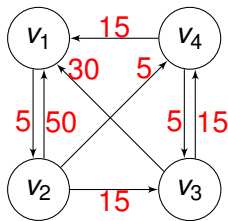
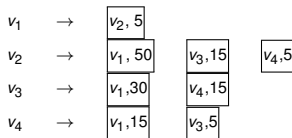


# AULA 1 - Preliminares

armazenamento de um grafo na memória do computador:

- ▶ matriz de adjacência,
- ▶ listas de adjacências,

$$L = \begin{bmatrix} 0 & 5 & \infty & \infty \\ 50 & 0 & 15 & 5 \\ 30 & \infty & 0 & 15 \\ 15 & \infty & 5 & 0 \end{bmatrix}$$



# AULA 1 - Preliminares

passeio em  $G = (V, E)$ : sequência  $w_1, \dots, w_k$  de vértices tais que  $(w_i, w_{i+1}) \in E$  para  $1 \leq i \leq k - 1$ ,  $k > 1$ .

caminho em um grafo  $\rightarrow$  comprimento do caminho é  $k - 1$ .

distância entre dois vértices  $\rightarrow$  comprimento do menor caminho entre eles.

grafo não ponderado  $\rightarrow$  comprimento do caminho com menor número de arestas.

grafo ponderado  $\rightarrow$  comprimento caminho com menor valor da soma dos pesos ou custos das arestas que o compõem.

outros conceitos: ciclo, grafo conexo, árvore, árvore geradora.



# AULA 1 - Percursos em Grafos

Na busca ou percurso geral as escolhas de vértice e arestas são arbitrárias.

**procedimento Busca-Geral( $G$ )**

escoher vertice inicial e marca-lo

**enquanto** existir vertice  $v$  marcado e incidente a aresta  $(v, w)$  nao visitada **faça**

escolher o vertice  $v$  e visitar a aresta  $(v, w)$

**se**  $w$  nao marcado **então** marcar  $w$

# AULA 1 - Percursos em Grafos

A busca em profundidade DFS (Depth First Search) e a busca em largura BFS (Breadth First Search) são dois tipos especiais de busca, onde a escolha do vértice marcado obedece a algum critério especial.

DFS (regra 1): na busca-geral, o critério de escolha do vértice marcado  $v$  é o seguinte: "dentro os vértices marcados e incidentes a uma aresta ainda não visitada, escolher aquele **mais** recentemente alcançado pela busca "  
(alcançado=marcado).

BFS (regra 2): na busca-geral, o critério de escolha do vértice marcado  $v$  é o seguinte: "dentro os vértices marcados e incidentes a alguma aresta ainda não visitada, escolher aquele **menos** recentemente alcançado pela busca".

# AULA 1 - Percursos em Grafos - DFS

A escolha do vértice marcado torna-se única e sem ambigüidade pela regra 1 descrita para a DFS.

Seja  $G = (V, E)$  um grafo conexo.

**procedimento** DFS( $G, s$ )

procedimento  $P(v)$

    marcar  $v$

    inserir  $v$  na pilha  $Q$

    para  $w \in Adj(v)$  faça

        se  $w$  não marcado então visitar  $(v, w)$  (I)

$P(w)$

        senão se  $w \in Q$  e  $v, w$  são não consecutivos em  $Q$  então visitar  $(v, w)$  (II)

    remover  $v$  de  $Q$

desmarcar todos os vértices e arestas

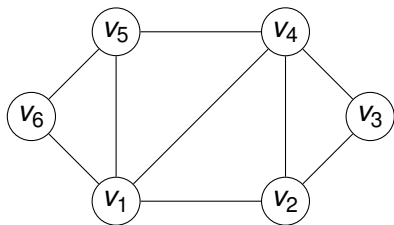
definir a pilha vazia  $Q$

$P(s)$

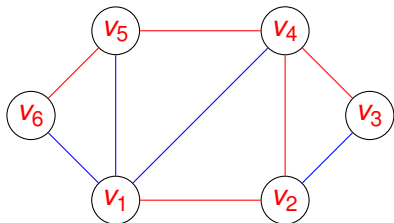
A complexidade do pior caso do procedimento DFS é  $O(n + m)$ .

# AULA 1 - Percursos em Grafos -DFS

$G = (V, E)$  grafo **conexo**,  $|V| = 6$ ,  $|E| = 9$ .



$S = V_1$



# AULA 1 - Percursos em Grafos -DFS

No algoritmo **DFS** são arbitrárias as escolhas da raiz da busca ( $s$ ) bem como da aresta ( $v, w$ ) a ser visitada a partir do vértice marcado  $v$ .

O algoritmo **DFS** divide o conjunto de arestas do grafo  $E$  em dois conjuntos disjuntos:

- ▶ arestas visitadas em (I) denominadas **arestas de árvore** (vermelho)
- ▶ arestas visitadas em (II), chamadas de **arestas de retorno ou fronde** (azul).

# AULA 1 - Percursos em Grafos - BFS

A escolha do vértice marcado torna-se única e sem ambigüidade pela regra 2 descrita para a BFS.

Seja  $G = (V, E)$  um grafo conexo.

**procedimento** BFS( $G, s$ )

desmarcar todos os vértices e arestas

definir a fila vazia  $Q$

marcar  $s$

inserir  $s$  em  $Q$

enquanto  $Q \neq \emptyset$  faça

    seja  $v$  o primeiro elemento em  $Q$

    para  $w \in \text{Adj}(v)$  faça

        se  $w$  não marcado então

            visitar ( $v, w$ ) (I)

            marcar  $w$

            inserir  $w$  em  $Q$

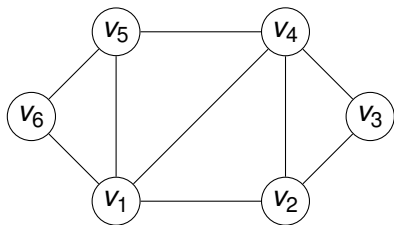
        senão se  $w \in Q$  então visitar ( $v, w$ ) (II)

    remover  $v$  de  $Q$

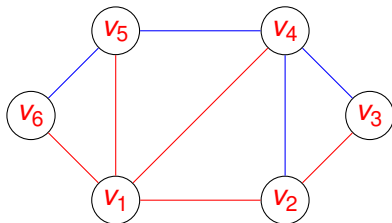
A complexidade do pior caso do procedimento BFS é  $O(n + m)$ .

# AULA 1 - Percursos em Grafos - BFS

$G = (V, E)$  grafo **conexo**,  $|V| = 6$ ,  $|E| = 9$ .



$S = V_1$



# AULA 1 - Percursos em Grafos - BFS

Seja  $E_T$  o conjunto das arestas visitadas pelo procedimento BFS em (I).

TEOREMA: O grafo  $T = (V, E_T)$  é uma árvore geradora do grafo conexo  $G = (V, E)$ .

Notaremos **árvore de largura** à árvore  $T = (V, E_T)$  obtida a partir de uma BFS num grafo conexo  $G$  a partir do vértice  $s$ .

Define-se para cada  $v \in V$  **nível do vértice**  $v$  na árvore de largura  $T$  ( $nivel(v)$ ).

A árvore de largura  $T = (V, E_T)$  foi construída a partir do vértice  $s$ , e portanto a raiz de  $T$  é  $s$ .

Para cada vértice  $v \in V$ ,  $nivel(v)$  determina o comprimento do caminho desde raiz até  $v$  ( $nivel(s) = 0$ ).



# AULA 1 - Percursos em Grafos - BFS

## OBSERVAÇÕES:

BFS pode ser usado para achar caminhos mínimos em grafo ponderado com todos os pesos iguais.

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

$G = (V, E)$  grafo (ou digrafo),  $|V| = n$ ,  $|E| = m$  e  $\forall e \in E$   
 $w(e) \geq 0$ .

**Problema de caminhos mínimos de fonte simples:** consiste em achar o comprimento do menor caminho (ou caminho mais curto) desde um vértice especial ou **fonte**,  $s$ , até qualquer outro vértice do grafo.

O algoritmo guloso que resolve o problema é conhecido na literatura como algoritmo de DIJKSTRA.

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

$$G = (V, E), \forall e \in E \ w(e) \geq 0, V = S \cup C.$$

Inicialmente  $S = \{s\}$  ( $s$  é a fonte).

No fim da execução do algoritmo,  $S = V$ .

A cada iteração:

$S$  contém os vértices já escolhidos pelo algoritmo

$C$  contém os vértices de  $V - S$

escolhe-se o vértice no conjunto  $C$  cuja distância à  $s$  é mínima,

remove-se o mesmo de  $C$  e acrescenta-se a  $S$ ,

atualizam-se os caminhos desde  $s$  até os vértices em  $C$ .

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

Caminho Especial desde a fonte até um outro vértice: caminho tal que todos os vértices intermediários do mesmo pertencem ao conjunto  $S$ .

A cada iteração do algoritmo, um vetor  $D$  contém os comprimentos do menor caminho especial para cada vértice do grafo.

Pode-se provar (ver teorema a seguir) que a cada iteração, quando é acrescentado o vértice  $v$  no conjunto  $S$ , o menor caminho especial da fonte até  $v$  é também o menor de todos os caminhos da fonte até  $v$ .

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

Supor que os vértices do grafo  $G$  estão numerados de 1 até  $n$ , ou seja  $V = \{1, 2, \dots, n\}$ . Supor que o vértice  $s = 1$  é a fonte.

Seja  $L$  a matriz  $n \times n$ :

$L[i, j] = 0$ , se  $i = j$ ;

$L[i, j] = w(i, j)$ , se  $i \neq j$  e existe aresta  $(i, j)$  em  $G$ ;

$L[i, j] = \infty$ , se  $i \neq j$  e não existe aresta  $(i, j)$  em  $G$ .

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

Seja  $D$  um vetor de dimensão  $n$  onde serão armazenados os comprimentos dos caminhos mínimos achados pelo algoritmo.

```
procedimento DIJKSTRA( $L, D$ )  
 $C = \{2, 3, \dots, n\}$  %  $S = V - C$   
para  $i = 1, \dots, n$  faça  $D[i] = L[1, i]$   
repetir  $n - 2$  vezes  
    escolher  $v \in C$  que minimize  $D[v]$   
     $C = C - \{v\}$  %  $S = V - C$   
    para  $u \in C$  faça  
        se  $D[u] > D[v] + L[v, u]$  então  
             $D[u] = D[v] + L[v, u]$   
retornar  $D$ 
```

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

Para obter a seqüência de vértices que compõem o caminho mínimo desde 1 até  $i$ , utilizar um vetor  $P$  de dimensão  $n$ ,  $P[i] = j$  se vértice  $j$  precede ao vértice  $i$  no caminho mínimo desde 1 até  $i$ .

**procedimento DIJKSTRA1**( $L, D, P$ )

$C = \{2, 3, \dots, n\}$  %  $S = V - C$

para  $i = 1, \dots, n$  faça  $D[i] = L[1, i]$

se  $L[1, i] < \infty$  então  $P[i] = 1$

repetir  $n - 2$  vezes

escolher  $v \in C$  que minimize  $D[v]$

$C = C - \{v\}$  %  $S = V - C$

para  $u \in C$  faça

se  $D[u] > D[v] + L[v, u]$  então

$D[u] = D[v] + L[v, u]$

$P[u] = v$

retornar  $D, P$

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

TEOREMA: Seja  $G$  grafo conexo  $w : E \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ . O algoritmo de Dijkstra acha os comprimentos dos caminhos mínimos desde a fonte até qualquer outro vértice do grafo.



# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

Complexidade do pior caso de DIJKSTRA:  $O(n^2)$ .

Usando heap (DIJKSTRAheap) pode ser obtida complexidade do pior caso  $O(m \log(n))$ .

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

**procedimento DIJKSTRAheap**( $G, w, s$ )

$Q = \emptyset$  ( $Q$  heap)

$S = \emptyset$

para  $v \in V$  faça

$d[v] = \infty$

$\pi[v] = \lambda$

    inserir  $v$  em  $Q$

alterar prioridade  $d[s]$  de  $\infty$  para 0

enquanto  $Q \neq \emptyset$  faça

$min(Q, d[v])$

$S = S \cup \{v\}$

    para  $u \in Adj[v] \cap V - S$  faça

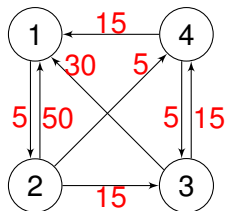
        se  $d[u] > d[v] + w(v, u)$  então

$\pi[u] = v$

            alterar prioridade de  $d[u]$  para  $d[v] + w(v, u)$

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

$G = (V, E)$  grafo (ou digrafo),  $\forall e \in E \ w(e) \geq 0$ .

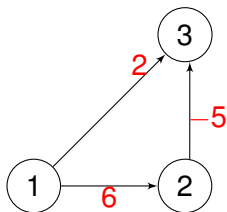


$$L = \begin{bmatrix} 0 & 5 & \infty & \infty \\ 50 & 0 & 15 & 5 \\ 30 & \infty & 0 & 15 \\ 15 & \infty & 5 & 0 \end{bmatrix}$$

passo	$v$	$C$	$D$	$P$
Inic.	-	{2,3,4}	[0, 5, $\infty$ , $\infty$ ]	[-,1,-,-]
1	2	{3,4}	[0, 5, 20, 10]	[-,1,2,2]
2	4	{3}	[0, 5, 15, 10]	[-,1,4,2]

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

Exemplo no qual DIJKSTRA não funciona ( $L(2,3) = -5$ ).



$$L = \begin{bmatrix} 0 & 6 & 2 \\ \infty & 0 & -5 \\ \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

passo	$v$	$C$	$D$	$P$
Inic.	-	{2,3}	[0, 6, 2]	[-,1,1]
1	3	{2}	[0, 6, 2]	[-,1,1]

# AULA 1 - Caminhos mínimos de fonte simples - Dijkstra

OBSERVAÇÕES:

DIJKSTRA pode ser usado para determinar:

caminhos mínimos com peso limitado

caminhos mínimos usando número par de arestas

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

Seja  $G = (V, E)$ ,  $\forall e \in E, w(e) \in \mathbb{R},.$

**Problema de caminhos mínimos entre todos os pares de vértices:** consiste em achar o comprimento do menor caminho (ou caminho mais curto) entre todos os pares de vértices do grafo.

O algoritmo baseado em Programação Dinâmica que resolve o problema é conhecido como algoritmo FLOYD-WARSHALL.

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

Seja  $G = (V, E)$  um grafo direcionado,  $w(e) \geq 0, \forall e \in E$ .  
Supor os vértices do grafo numerados de 1 até  $n = |V|$ .

Seja  $L$  uma matriz de dimensão  $n \times n$  definida por:

$$L[i, j] = 0, \text{ se } i = j$$

$$L[i, j] = w(i, j), \text{ se } (i, j) \in E$$

$$L[i, j] = \infty, \text{ se } (i, j) \notin E$$

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

Seja  $D$  uma matriz gerada pelo algoritmo. Inicialmente  $D^0 = L$ .  
Na iteração  $k$  temos:

$$D^k[i, j] = \min\{D^{k-1}[i, j]; D^{k-1}[i, k] + D^{k-1}[k, j]\}$$

```
procedimento FLOYD1( $L, D, n$ )  
  para  $i = 1, \dots, n$  faça  
    para  $j = 1$  ate  $n$  faça  $D^0[i, j] = L[i, j]$   
  para  $k = 1, \dots, n$  faça  
    para  $i = 1, \dots, n$  faça  
      para  $j = 1, \dots, n$  faça  
        se  $D^{k-1}[i, k] + D^{k-1}[k, j] < D^{k-1}[i, j]$  então  
           $D^k[i, j] = D^{k-1}[i, k] + D^{k-1}[k, j]$   
        senão  $D^k[i, j] = D^{k-1}[i, j]$   
retornar  $D^n$ 
```

A cada iteração, a linha  $j$  e a coluna  $j$  da matriz  $D^k$  não mudam ( $D^k[j, j] = 0$ ). Isto permite implementar o algoritmo utilizando unicamente duas matrizes ( $L$  e  $D$ ).



# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

Para obter a sequência de vértices que compõem o caminho mínimo entre cada par de vértices, utilizar a matriz  $P$  de dimensão  $n \times n$ ,  $P[i, j] = k$  se  $k$  precede o vértice  $j$  no caminho de  $i$  a  $j$ .

**procedimento** FLOYD2( $L, D, P, n$ )

para  $i = 1, \dots, n$  faça

    para  $j = 1, \dots, n$  faça  $D^0[i, j] = L[i, j]; P[i, j] = 0$

para  $k = 1, \dots, n$  faça

    para  $i = 1, \dots, n$  faça

        para  $j = 1, \dots, n$  faça

            se  $D^{k-1}[i, k] + D^{k-1}[k, j] < D^{k-1}[i, j]$  então

$D^k[i, j] = D^{k-1}[i, k] + D^{k-1}[k, j]$

$P[i, j] = k$

            senão  $D^k[i, j] = D^{k-1}[i, j]$

retornar  $D^n, P$

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

A complexidade do algoritmo de Floyd é  $O(n^3)$ .

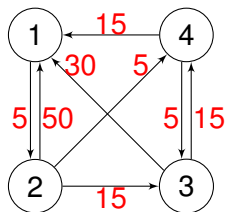
O algoritmo de Dijkstra pode ser usado para resolver o problema com complexidade menor no caso do grafo ser esparso ( $m = |E|$  é  $O(n)$ ).

O algoritmo de Floyd-Warshall pode ser usado se existem arestas com peso negativo.

Quando existir ciclo de comprimento negativo num grafo, o algoritmo de Floyd-Warshall não determina corretamente a solução do problema de caminhos mínimos entre todos os pares de vértices.

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

$G = (V, E)$ ,  $|V| = n$ ,  $|E| = m$  e  $w : E \rightarrow R$ ,  $|V| = n = 4$ ,  $L$  matriz  $4 \times 4$ .



$$L = \begin{bmatrix} 0 & 5 & \infty & \infty \\ 50 & 0 & 15 & 5 \\ 30 & \infty & 0 & 15 \\ 15 & \infty & 5 & 0 \end{bmatrix}.$$

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

$k$	$i$	$j$	$D^{k-1}(i, k) + D^{k-1}(k, j)$	$D^{k-1}(k, j)$	$D^k(i, j)$
1	2	3	$50 + \infty$	15	15
	2	4	$50 + \infty$	5	5
	3	2	$30 + 5$	$\infty$	35
	3	4	$30 + \infty$	15	15
	4	2	$15 + 5$	$\infty$	20
	4	3	$15 + \infty$	5	5
2	1	3	$5 + 15$	$\infty$	20
	1	4	$5 + 5$	$\infty$	10
	3	1	$35 + 50$	30	30
	3	4	$35 + 5$	15	15
	4	1	$20 + 50$	15	15
	4	3	$20 + 15$	5	5
3	1	2	$20 + 35$	5	5
	1	4	$20 + 15$	10	10
	2	1	$15 + 30$	50	45
	2	4	$15 + 15$	5	5
	4	1	$5 + 30$	15	15
	4	2	$45 + 35$	20	20
4	1	3	$10 + 5$	20	15
	1	2	$10 + 20$	5	5
	2	1	$5 + 15$	45	20
	2	3	$5 + 15$	15	10
	3	1	$15 + 15$	30	30
	3	3	$15 + 20$	35	35

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

$$D^1 = \begin{bmatrix} 0 & 5 & \infty & \infty \\ 50 & 0 & 15 & 5 \\ 30 & 35 & 0 & 15 \\ 15 & 20 & 5 & 0 \end{bmatrix}$$

$$D^2 = \begin{bmatrix} 0 & 5 & 20 & 10 \\ 50 & 0 & 15 & 5 \\ 30 & 35 & 0 & 15 \\ 15 & 20 & 5 & 0 \end{bmatrix}$$

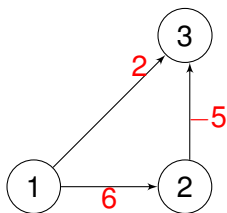
$$D^3 = \begin{bmatrix} 0 & 5 & 20 & 10 \\ 45 & 0 & 15 & 5 \\ 30 & 35 & 0 & 15 \\ 15 & 20 & 5 & 0 \end{bmatrix}$$

$$D^4 = \begin{bmatrix} 0 & 5 & 15 & 10 \\ 20 & 0 & 10 & 5 \\ 30 & 35 & 0 & 15 \\ 15 & 20 & 5 & 0 \end{bmatrix}$$

$$P = \begin{bmatrix} - & - & 24 & 2 \\ 34 & - & 4 & - \\ - & 1 & - & - \\ - & 1 & - & - \end{bmatrix}$$

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

$G = (V, E)$ ,  $|V| = n$ ,  $|E| = m$  e  $w : E \rightarrow R$ ,  $|V| = n = 3$ ,  $L$  matriz  $3 \times 3$ .



$$D^0 = L = \begin{bmatrix} 0 & 6 & 2 \\ \infty & 0 & -5 \\ \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

$k$	$i$	$j$	$D^{k-1}(i, k) + D^{k-1}(k, j)$	$D^{k-1}(k, j)$	$D^k(i, j)$
1	2	3	$-5 + \infty$	-5	-5
	3	2	$\infty + 6$	$\infty$	$\infty$
2	1	3	$6 - 5$	2	1
	3	1	$-5 + \infty$	$\infty$	$\infty$
3	1	2	$2 + \infty$	$\infty$	$\infty$
	2	1	$-5 + \infty$	$\infty$	$\infty$

# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

$$D^1 = \begin{bmatrix} 0 & 6 & 2 \\ \infty & 0 & -5 \\ \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}.$$

$$D^3 = \begin{bmatrix} 0 & 6 & 1 \\ \infty & 0 & -5 \\ \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}.$$

$$D^2 = \begin{bmatrix} 0 & 6 & 1 \\ \infty & 0 & -5 \\ \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}.$$

$$P = \begin{bmatrix} - & 1 & 12 \\ - & - & 2 \\ - & - & - \end{bmatrix}.$$



# AULA 1 - Caminhos mínimos entre todos os pares - Floyd-Warshall

## OBSERVAÇÕES:

FLOYD pode ser usado quando for necessário usar alguma ordenação dos vértices no caminho mínimo.